

Нелинейные системы

- Синтез нелинейных селективно инвариантных систем на основе управляемой формы Жордана 3
А. Р. Гайдук
- Задача преследования–убегания при интегрально-геометрических ограничениях на управления преследователя 17
Б. Т. Саматов
- Об одной задаче оптимального управления подвижными источниками 29
Р. А. Теймуров
- Инвариантность в системах с несогласованными возмущениями 46
С. А. Кочетков, В. А. Уткин

Стохастические системы, системы массового обслуживания

- Расчет параметров результирующего дискретного канала, образованного хоппингом, для общего случая 84
О. Г. Мелентьев, Д. В. Клейко
- Немарковская динамическая RQ-система с входящим MMR-потокм заявок 89
А. А. Назаров, Т. В. Любина

Робастные и адаптивные системы

- Оптимизация точности априорного прогнозирования возмущений в задачах гарантирующего управления 102
И. В. Гасников, В. В. Токарев

Безопасность, живучесть, надежность, техническая диагностика

- Обнаружение несущественных путей логических схем на основе совместного анализа и-или деревьев и SSBDD-графов 126
А. Ю. Матросова, С. А. Останин, В. Сингх

Навигация и управление движущимися системами

- Уклонение в пространстве от вращающейся зоны обнаружения. I 143
А. А. Галяев, Е. П. Маслов