

ISSN 0005-2310

АВТОМАТИКА и ТЕЛЕМЕХАНИКА



2

2024



НАУКА
— 1727 —

С О Д Е Р Ж А Н И Е

Нелинейные системы

Арутюнов А.В., Жуковский С.Е., Царьков К.А. Устойчивость решений экспериментальных задач с ограничениями на основе λ -уокорочений	3
Жусубалиев Ж.Т., Титов Д.В., Яночкина О.О., Сопуев У.А. О бифуркациях граничного столкновения в импульсной системе	21
Тормагов Т.А. Метод деформации путей ограниченной кривизны для колесных роботов в точном земледелии на основе конического программирования второго порядка	46
Точилин П.А., Парников М.В. Об использовании методов эллипсоидального оценивания в алгоритме поиска субоптимальных путей RRT*	60

Интеллектуальные системы управления, анализ данных

Булычев Ю.Г. Распознавание сигналов без расширения пространства состояний по результатам наблюдений, содержащих сингулярную помеху, с учетом нелинейности	81
--	----

Оптимизация, системный анализ и исследование операций

Галляев А.А., Рябушев Е.А. Поиск субоптимального решения динамической задачи коммивояжера методом Монте-Карло	103
--	-----

Заметки, хроника, информация

Некролог	120
---------------------------	-----

C O N T E N T S

Nonlinear Systems

Arutyunov A.V., Zhukovskiy S.E., Tsarkov K.A. Stability of Solutions to Extremal Problems with Constraints Based on λ -Truncations.....	3
Zhusubaliyev Zh.T., Titov D.V., Yanochkina O.O., Sopuev U.A. On Border-Collision Bifurcations in a Pulse System.....	21
Tormagov T.A. Path Deformation Method with Constraints on Normal Curvature for Wheeled Robots in Precision Agriculture Based on Second-Order Cone Programming	46
Tochilin P.A., Parshikov M.V. On the Use of Ellipsoidal Estimation Techniques in the RRT* Suboptimal Pathfinding Algorithm	60

Intellectual Control Systems, Data Analysis

Bulychev Yu.G. Signal Recognition without State Space Expansion Based on Observations Containing a Singular Interference: The Case of Nonlinear Parameters of Basis Functions.....	81
---	----

Optimization, System Analysis, and Operations Research

Galyaev A.A., Ryabushhev E.A. Search for a Suboptimal Solution to the Dynamic Traveling Salesman Problem by the Monte Carlo Method.....	103
--	-----

Notes, Meetings, Information

Obituary	120
-----------------------	-----