

ИЗВЕСТИЯ РОССИЙСКОЙ АКАДЕМИИ НАУК. ТЕОРИЯ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Федеральное государственное унитарное предприятие "Академический научно-издательский, производственно-полиграфический и книгораспространительский центр "Наука" (Москва)

Предыдущее название: Известия Российской академии наук. Техническая кибернетика (до 1993 года)

Номер: 2 Год: 2017

УСТОЙЧИВОСТЬ	
УСТОЙЧИВОСТЬ И СТАБИЛИЗАЦИЯ ОДНОГО КЛАССА ЛИНЕЙНЫХ НЕСТАЦИОНАРНЫХ СИСТЕМ С ПОСТОЯННЫМ ЗАПАЗДЫВАНИЕМ <i>Гребенщиков Б.Г., Ложников А.Б.</i>	3-15
УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ	
КВАЗИОПТИМАЛЬНОЕ ТОРМОЖЕНИЕ ВРАЩЕНИЙ ТВЕРДОГО ТЕЛА С ПОДВИЖНОЙ МАССОЙ В СРЕДЕ С СОПРОТИВЛЕНИЕМ <i>Акуленко Л.Д., Леценко Д.Д., Щетинина Ю.С.</i>	16-21
ПАРАЛЛЕЛЬНЫЙ АЛГОРИТМ ПАРАМЕТРИЧЕСКОГО СИНТЕЗА СИСТЕМЫ УГЛОВОЙ СТАБИЛИЗАЦИИ ВРАЩАЮЩЕГОСЯ УПРУГОГО СТЕРЖНЯ ПОД ДЕЙСТВИЕМ ПРОДОЛЬНОГО УСКОРЕНИЯ <i>Андрейченко Д.К., Андрейченко К.П., Кононов В.В.</i>	22-37
УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ	
ГАРАНТИРОВАННАЯ ТОЧНОСТЬ ОЦЕНИВАНИЯ ВЕКТОРА СОСТОЯНИЯ НЕВОЗМУЩЕННОЙ ЛИНЕЙНОЙ ДИНАМИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ <i>Зайцев А.В., Кислицын Ю.Д.</i>	38-47
ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ	
АЛГОРИТМЫ КОМБИНАТОРНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ, СОЧЕТАЮЩИЕ ЖАДНЫЕ СТРАТЕГИИ И ОГРАНИЧЕННЫЙ ПЕРЕБОР <i>Костенко В.А.</i>	48-56
СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ	
СОСТАВЛЕНИЕ РАСПИСАНИЙ В МНОГОПРОЦЕССОРНЫХ СИСТЕМАХ С НЕСКОЛЬКИМИ ДОПОЛНИТЕЛЬНЫМИ РЕСУРСАМИ <i>Фуругян М.Г.</i>	57-66
ПЛАНИРОВАНИЕ ЗАДАНИЙ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ СИСТЕМАХ РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ <i>Грузликов А.М., Колесов Н.В., Скородумов Ю.М., Толмачева М.В.</i>	67-76
ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ	
ПОЛИМОДЕЛЬНЫЙ КОНТЕКСТНО-УПРАВЛЯЕМЫЙ РЕКОМЕНДУЮЩИЙ СЕРВИС В ОБЛАСТИ ТУРИЗМА: ПОДХОД И АРХИТЕКТУРА <i>Кашевник А.М., Пономарев А.В., Смирнов А.В.</i>	77-91
СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ	
СИСТЕМА АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ НАНЕСЕНИЕМ ПОКРЫТИЙ НА ВНУТРЕНнюю ПОВЕРХНОСТЬ ТРУБ <i>Зарецкая М.И., Скворцов Б.В.</i>	92-100
ГИБРИДНЫЙ МЕТОД УПРАВЛЕНИЯ НАПРЯЖЕНИЕМ МАГНИТОЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ГЕНЕРАТОРА <i>Вавилов В.Е., Герасин А.А., Исмагилов Ф.Р., Хайруллин И.Х., Фаррахов Д.Р.</i>	101-107
СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ	
ФОРМИРОВАНИЕ ОРБИТ КОСМИЧЕСКОГО АППАРАТА С БОЛЬШИМ НАКЛОНЕНИЕМ К ЭКЛИПТИКЕ ПОСРЕДСТВОМ МНОГОКРАТНЫХ ГРАВИТАЦИОННЫХ МАНЕВРОВ <i>Голубев Ю.Ф., Грушевский А.В., Корянов В.В., Тучин А.Г., Тучин Д.А.</i>	108-132
ПОСТРОЕНИЕ НАЧАЛЬНОЙ ОБЛАСТИ СХОДА С ОРБИТЫ ДЛЯ ПОСАДКИ В ЗАДАННОМ МЕСТЕ <i>Евдокимов С.Н., Климанов С.И., Корчагин А.Н., Микрин Е.А., Сихарулидзе Ю.Г., Тучин А.Г.</i>	133-143

МЕТОДЫ ОПРЕДЕЛЕНИЯ КОЛЕБАТЕЛЬНЫХ ДВИЖЕНИЙ И ИДЕНТИФИКАЦИИ ПАРАМЕТРОВ КОСМИЧЕСКИХ АППАРАТОВ С ГИБКИМИ ЭЛЕМЕНТАМИ КОНСТРУКЦИИ 144-161
Иванов Д.С., Меус С.В., Овчинников А.В., Овчинников М.Ю., Шестаков С.А., Якимов Е.Н.

РОБОТОТЕХНИКА

СИСТЕМА АВТОМАТИЧЕСКОГО КОНТРОЛЯ БЕЗОПАСНОСТИ ПЕРЕМЕЩЕНИЙ МАНИПУЛЯЦИОННОГО РОБОТА 162-167
Карташев В.А., Сафронов В.В.

ОБ ОЦЕНКЕ ЭФФЕКТИВНОСТИ ШАГАЮЩИХ РОБОТОВ НА ОСНОВЕ МНОГОКРИТЕРИАЛЬНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ ИХ ПАРАМЕТРОВ И АЛГОРИТМОВ ДВИЖЕНИЯ 168-176
Брискин Е.С., Калинин Я.В., Малолетов А.В., Шурыгин В.А.