

**ИЗВЕСТИЯ РОССИЙСКОЙ АКАДЕМИИ НАУК. ТЕОРИЯ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ**

Федеральное государственное унитарное предприятие "Академический научно-издательский, производственно-полиграфический и книгораспространительский центр "Наука" (Москва)

Предыдущее название: Известия Российской академии наук. Техническая кибернетика (с 1992 по 1993 год)  
Известия Академии наук СССР. Техническая кибернетика (с 1963 по 1991 год)  
Известия Академии наук СССР. Отделение технических наук. Энергетика и автоматика (с 1959 по 1962 год)

Номер: 1 Год: 2018

**ТЕОРИЯ СИСТЕМ И ОБЩАЯ ТЕОРИЯ УПРАВЛЕНИЯ**

**СИНТЕЗ АБСОРБИРУЮЩЕЙ ЛИНЕЙНОЙ ОБРАТНОЙ СВЯЗИ** 3-8  
*Леонов Г.А., Селеджи С.М.*

**ОБРАЩЕНИЕ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ НА ОСНОВЕ РЕАЛИЗАЦИИ В ПРОСТРАНСТВЕ СОСТОЯНИЙ** 9-19  
*Пушков С.Г.*

**УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ**

**КРИТЕРИИ УПРАВЛЯЕМОСТИ И НАБЛЮДАЕМОСТИ ДЕСКРИПТОРНОЙ МИМО-СИСТЕМЫ В ФОРМЕ ЛИНЕЙНЫХ МАТРИЧНЫХ НЕРАВЕНСТВ** 20-26  
*Зубов Н.Е., Микрин Е.А., Мисриханов М.Ш., Рябченко В.Н.*

**ПРИМЕНЕНИЕ МЕМОТИЧЕСКОГО АЛГОРИТМА В ЗАДАЧЕ ОПТИМАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЯ ПУЧКАМИ ТРАЕКТОРИЙ НЕЛИНЕЙНЫХ ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМ С НЕПОЛНОЙ ОБРАТНОЙ СВЯЗЬЮ** 27-38  
*Пантелеев А.В., Письменная В.А.*

**ПРОСТОЕ ГРУППОВОЕ ПРЕСЛЕДОВАНИЕ С ФАЗОВЫМИ ОГРАНИЧЕНИЯМИ И ЗАПАЗДЫВАНИЕМ ИНФОРМАЦИИ** 39-44  
*Петров Н.Н.*

**УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ**

**ОПТИМАЛЬНЫЙ НЕЛИНЕЙНЫЙ РЕКУРРЕНТНЫЙ ФИЛЬТР С КОНЕЧНОЙ ПАМЯТЬЮ** 45-63  
*Руденко Е.А.*

**ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ**

**ПРИВЕДЕНИЕ ДИНАМИЧЕСКОГО ОБЪЕКТА НА ПОВЕРХНОСТЬ ЭЛЛИПСОИДА ЗА МИНИМАЛЬНОЕ ВРЕМЯ** 64-72  
*Акуленко Л.Д., Шматков А.М.*

**ОПТИМАЛЬНАЯ ПРОТИВОУДАРНАЯ ИЗОЛЯЦИЯ ДВУХКОМПОНЕНТНОГО УПРУГОГО ОБЪЕКТА** 73-88  
*Проурзин В.А.*

**ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ**

**СТЕПЕННОЙ В СРЕДНЕМ АЛГОРИТМ РЕШЕНИЯ АНТАГОНИСТИЧЕСКИХ ИГР НА ГРАФЕ** 89-97  
*Лебедев В.Н., Цурков В.И.*

**ДЕКОМПОЗИЦИЯ В МНОГОМЕРНЫХ ЗАДАЧАХ БУЛЕВОЙ ОПТИМИЗАЦИИ С РАЗРЕЖЕННЫМИ МАТРИЦАМИ** 98-110  
*Ковков Д.В., Лемтюжникова Д.В.*

**РАЗВИТИЕ ТЕОРИИ ГИПЕРГРАФОВ** 111-116  
*Ванг Л., Егорова Е.К., Мокряков А.В.*

**СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ**

**ЛАБОРАТОРНЫЙ СТЕНД ДЛЯ МОДЕЛИРОВАНИЯ ДВИЖЕНИЯ МАКЕТОВ МИКРОСПУТНИКОВ** 117-132  
*Иванов Д.С., Коптев М.Д., Маштаков Я.В., Овчинников М.Ю., Прошунин Н.Н., Ткачев С.С., Федосеев А.И., Шачков М.О.*

**КВАДРАТИЧНО ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ ПЕРЕОРИЕНТАЦИЕЙ КОСМИЧЕСКОГО АППАРАТА ЗА ФИКСИРОВАННОЕ ВРЕМЯ В ДИНАМИЧЕСКОЙ ПОСТАНОВКЕ** 133-149  
*Левский М.В.*

**РОБОТОТЕХНИКА**

**О РАБОЧЕЙ ЗОНЕ ПАССИВНО ЛЕТАЮЩЕГО КОСМИЧЕСКОГО РОБОТА** 150-157  
*Латишин В.В.*

**МОДЕЛЬ ДЛЯ ОЦЕНИВАНИЯ ФУНКЦИОНАЛЬНОСТИ СИСТЕМ МАШИННОГО ПЕРЕВОДА** 158-172  
*Костин А.В., Смирнов В.В.*

