

# ИЗВЕСТИЯ РОССИЙСКОЙ АКАДЕМИИ НАУК. ТЕОРИЯ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем  
Российская академия наук  
(Москва)

Предыдущее название: Известия Российской академии наук. Техническая кибернетика (с 1992 по 1993 год)  
Известия Академии наук СССР. Техническая кибернетика (с 1963 по 1991 год)  
Известия Академии наук СССР. Отделение технических наук.  
Энергетика и автоматика (с 1959 по 1962 год)

Номер: 4 Год: 2022

| ТЕОРИЯ СИСТЕМ И ОБЩАЯ ТЕОРИЯ УПРАВЛЕНИЯ  |         |
|--|---------|
| <b>О СВОЙСТВАХ ПРЕДЕЛЬНЫХ МНОЖЕСТВ УПРАВЛЯЕМОСТИ ДЛЯ КЛАССА НЕУСТОЙЧИВЫХ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ С ДИСКРЕТНЫМ ВРЕМЕНЕМ И L1-ОГРАНИЧЕНИЯМИ</b><br><i>Ибрагимов Д.Н., Осокин А.В., Сиротин А.Н., Сыпало К.И.</i>   | 3-21    |
| УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ  |         |
| <b>УПРАВЛЕНИЕ АМПЛИТУДОЙ КОЛЕБАНИЙ МЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕМ</b><br><i>Голубев Ю.Ф.</i>  | 22-30   |
| УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ   |         |
| <b>БАЙЕСОВСКОЕ РАСПОЗНАВАНИЕ СОСТОЯНИЯ ИНФОРМАЦИОННО-ИЗМЕРИТЕЛЬНОЙ СИСТЕМЫ ДВИЖУЩЕГОСЯ ОБЪЕКТА: ИССЛЕДОВАНИЕ АЛГОРИТМА КОРРЕКЦИИ ВЕСА АПРИОРНОЙ ИНФОРМАЦИИ</b><br><i>Ермолин О.В., Мужичек С.М., Павлов В.И., Себряков Г.Г., Скрынников А.А., Толстых С.В.</i> | 31-37   |
| ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ   |         |
| <b>ОПТИМАЛЬНЫЕ ПО БЫСТРОДЕЙСТВИЮ ТРАЕКТОРИИ ПЛОСКОГО ДВИЖЕНИЯ С НЕОГРАНИЧЕННОЙ КРИВИЗНОЙ</b><br><i>Бортаковский А.С.</i>   | 38-48   |
| УПРАВЛЕНИЕ СИСТЕМАМИ С РАСПРЕДЕЛЕННЫМИ ПАРАМЕТРАМИ   |         |
| <b>ПРОСТРАНСТВЕННО-ВРЕМЕННОЕ УПРАВЛЕНИЕ СИСТЕМАМИ С РАПРЕДЕЛЕННЫМИ ПАРАМЕТРАМИ В ЛИНЕЙНО-КВАДРАТИЧНЫХ ЗАДАЧАХ ОПТИМИЗАЦИИ С РАВНОМЕРНЫМИ ОЦЕНКАМИ ЦЕЛЕВЫХ МНОЖЕСТВ</b><br><i>Плешивецва Ю.Э., Рапопорт Э.Я.</i>  | 49-65   |
| ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ   |         |
| <b>МИНИМИЗАЦИЯ БИНАРНЫХ ДИАГРАММ РЕШЕНИЙ СИСТЕМ НЕ ПОЛНОСТЬЮ ОПРЕДЕЛЕННЫХ БУЛЕВЫХ ФУНКЦИЙ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ АЛГЕБРАИЧЕСКИХ РАЗЛОЖЕНИЙ КОФАКТОРОВ</b><br><i>Бибило П.Н.</i>  | 66-94   |
| РОБОТОТЕХНИКА  |         |
| <b>ПРЕДОТВРАЩЕНИЕ КОЛЕБАНИЙ СФЕРИЧЕСКОГО РОБОТА В ПРОДОЛЬНОМ ДВИЖЕНИИ</b><br><i>Буданов В.М., Селюцкий Ю.Д., Формальский А.М.</i>  | 95-108  |
| СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ   |         |
| <b>ЧИСЛЕННОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ СИСТЕМЫ ОБСЛУЖИВАНИЯ-ЗАПАСАНИЯ С ДВУМЯ ИСТОЧНИКАМИ ПОСТАВОК И РАЗРУШАЮЩИМИ ЗАЯВКАМИ</b><br><i>Меликов А.З., Мирзоев Р.Р., Наир С.С.</i>  | 109-127 |
| ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ  |         |
| <b>ПРИМЕНЕНИЕ НЕЙРОННЫХ СЕТЕЙ В ИССЛЕДОВАНИЯХ НА ПОЛИГРАФЕ</b><br><i>Деревягин Л.А., Макаров В.В., Молчанов А.Ю., Цурков В.И., Яковлев А.Н.</i>  | 128-132 |
| <b>ИССЛЕДОВАНИЕ И ПРИМЕНЕНИЕ АРХИТЕКТУР ГЛУБОКИХ НЕЙРОННЫХ СЕТЕЙ ДЛЯ КЛАССИФИКАЦИИ НА МНОГОМЕРНЫХ ВРЕМЕННЫХ РЯДАХ</b><br><i>Есенков А.С., Захарова Е.М., Ковалева М.Д., Константинов Д.Е., Макаров И.С., Панковец Е.А.</i>                                     | 133-142 |
| <b>ИССЛЕДОВАНИЕ АЛГОРИТМОВ ОПРЕДЕЛЕНИЯ УГЛОВОГО ДВИЖЕНИЯ НАНОСПУТНИКА НА ЛАБОРАТОРНОМ СТЕНДЕ</b><br><i>Болотских А.А., Жарких Р.Н., Иванов Д.С., Лебедев С.В., Ткачев С.С.</i>   | 143-159 |
| СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ   |         |
| <b>МЕТОД ФОРМИРОВАНИЯ ТРЕУГОЛЬНОЙ ВРАЩАЮЩЕЙСЯ ТРОСОВОЙ ГРУППИРОВКИ КОСМИЧЕСКИХ АППАРАТОВ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ЭЛЕКТРОМАГНИТНЫХ СИЛ</b><br><i>Заболотнов Ю.М., Назарова А.А.</i>  | 160-176 |