

# ИЗВЕСТИЯ РОССИЙСКОЙ АКАДЕМИИ НАУК. ТЕОРИЯ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем  
Российская академия наук  
(Москва)

Известия Российской академии наук. Техническая кибернетика (с 1992 по 1993 год)  
Известия Академии наук СССР. Техническая кибернетика (с 1963 по 1991 год)  
Известия Академии наук СССР. Отделение технических наук. Энергетика и автоматика (с 1959 по 1962 год)

Номер: **2** Год: **2025**

## УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

- УНИВЕРСАЛЬНЫЙ МЕТОД МОДАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЯ ПО ВЫХОДУ ДЛЯ ЛИНЕЙНЫХ СТАЦИОНАРНЫХ СИСТЕМ ЧЕТВЕРТОГО ПОРЯДКА С ДВУМЯ ВХОДАМИ И ДВУМЯ ВЫХОДАМИ** 3-18  
*Зубов Н.Е., Лапин А.В.*

## ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

- УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ТОЧЕЧНОГО ОБЪЕКТА В ВЯЗКОЙ СРЕДЕ ПОСРЕДСТВОМ ОГРАНИЧЕННОЙ СИЛЫ** 19-28  
*Шматков А.М.*
- ОПТИМАЛЬНОЕ ПО БЫСТРОДЕЙСТВИЮ МАЛОЕ ПЕРЕМЕЩЕНИЕ ПЛАТФОРМЫ С МАЯТНИКАМИ ДВУХ ТИПОВ РАВНОВЕСИЯ** 29-51  
*Каюмов О.Р.*

## ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ

- ПРИМЕНЕНИЕ ОПОРНЫХ ФУНКЦИЙ ДЛЯ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ БЫСТРОДЕЙСТВИЯ ДИСКРЕТНЫХ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ С ВЫПУКЛЫМ МНОЖЕСТВОМ УПРАВЛЕНИЙ** 52-69  
*Бортаковский А.С.*

## СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

- МОДЕЛИ ОЦЕНКИ ЭФФЕКТИВНОСТИ ПРОЕКТА СОЗДАНИЯ ПРОИЗВОДСТВЕННОГО ПРЕДПРИЯТИЯ** 70-81  
*Борисов И.А., Косоруков О.А., Мищенко А.В., Цурков В.И.*

## ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

- АРХИТЕКТУРА БОРТОВОГО НЕЙРОСЕТЕВОГО ВЫЧИСЛИТЕЛЯ НА БАЗЕ КРИСТАЛЛА FPGA С ДИНАМИЧЕСКОЙ ПЕРЕНАСТРОЙКОЙ** 82-97  
*Соловьев А.М.*

## НАВИГАЦИОННЫЕ СИСТЕМЫ

- ПОСТРОЕНИЕ ГАРАНТИРУЮЩИХ ОБЛАСТЕЙ ПОСТОЯННЫХ ИНСТРУМЕНТАЛЬНЫХ ПОГРЕШНОСТЕЙ БЕСПЛАТФОРМЕННОЙ ИНЕРЦИАЛЬНОЙ НАВИГАЦИОННОЙ СИСТЕМЫ** 98-108  
*Железнов В.М., Козлов А.В., Кузнецов А.Г., Молчанов А.В., Фомичев А.В.*

## СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

- ПОСТРОЕНИЕ И СТАБИЛИЗАЦИЯ ТРАЕКТОРИЙ ПРОСТРАНСТВЕННОГО ДВИЖЕНИЯ КВАДРОКОПТЕРА** 109-124  
*Голубев А.Е., Хорошева А.А., Васенин С.А.*
- ОБ УПРАВЛЕНИИ УГЛОВЫМ ДВИЖЕНИЕМ И КОРРЕКЦИИ ОРБИТЫ СПУТНИКА С ПОМОЩЬЮ ОГРАНИЧЕННОГО НАБОРА РАКЕТНЫХ ДВИГАТЕЛЕЙ** 125-139  
*Борисенко А.Я., Сумароков А.В.*

## РОБОТОТЕХНИКА

- ПЕРЕШАГИВАНИЕ МНОГОНОГИМ ИНСЕКТОМОРФНЫМ РОБОТОМ ПРЕПЯТСТВИЙ МАКСИМАЛЬНОЙ ШИРИНЫ** 140-165  
*Голубев Ю.Ф., Корянов В.В.*
- О КОЛЕБАНИЯХ ПОДВЕШЕННОГО К КВАДРОКОПТЕРУ МАЯТНИКА С ПОЛОСТЬЮ, ЧАСТИЧНО ЗАПОЛНЕННОЙ ЖИДКОСТЬЮ** 166-176  
*Голуб А.П., Локшин Б.Я., Селюцкий Ю.Д.*

