

Пр 45-1
2013-4

ISSN 0002-3388

Номер 4

Июль - Август 2013



ИЗВЕСТИЯ РОССИЙСКОЙ АКАДЕМИИ НАУК

ТЕОРИЯ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

журналу

50

лет

<http://www.naukaran.ru>
<http://www.maik.ru>



“НАУКА”

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 4, 2013

ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ И ИДЕНТИФИКАЦИЯ

- Нейросетевое моделирование векторной функции
многих переменных в условиях плохой обусловленности
задачи аппроксимации
И. А. Круглов, О. А. Мишулина 3
-

УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

- Моделирование технических систем в условиях неопределенности
и принятие оптимального решения
К. Ю. Машунин, Ю. К. Машунин 19
- Медианное управление непрерывными динамическими
объектами с интервальными параметрами
Т. А. Акунов, О. В. Слита, С. А. Сударчиков, А. В. Ушаков 36
-

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

- H_2 -оптимизация и фиксированные полюса импульсных
систем с обобщенными преобразователями
“цифра–аналог” и запаздыванием
Б. П. Лямпе, Е. Н. Розенвассер 43
- Брахистохрона для твердого тела, скользящего по кривой
Ю. Ф. Голубев 71
-

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

- Итеративный метод для транспортной задачи с дополнительными
пунктами производства и потребления и квадратичным штрафом
А. А. Соколов, А. П. Тизик, В. И. Цурков 88
- Анализ систем массового обслуживания методами теории
систем со случайной скачкообразной структурой
В. А. Бухалёв, А. А. Скрынников, А. Ю. Федотов 99
- Постоптимальный анализ бикритериальной булевой задачи
выбора инвестиционных проектов с критериями Вальда и Сэвиджа
В. А. Емеличев, В. В. Коротков 109
-

ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

- О минимизации сложности и автоматизации эффективного
представления булевых функций в классах формул и схем
Е. К. Егорова, И. Ф. Чебурахин 119
-

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

- Траекторное управление высотным скоростным летательным
аппаратом на маршевом участке полета
А. И. Кибзун, М. Н. Красильщиков, В. Л. Мирошкин, К. И. Сыпало 128

Моделирование движения многозвенного прыгающего
робота и исследование его характеристик

Л. Ю. Волкова, С. Ф. Яцун

137

РОБОТОТЕХНИКА

Управление движением сферического робота с маятниковым приводом

Д. В. Баландин, М. А. Комаров, Г. В. Осипов

150

УПРАВЛЕНИЕ В ОРГАНИЗАЦИОННЫХ И СОЦИАЛЬНО-ЭКОНОМИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

Статические модели борьбы с коррупцией в иерархических
системах управления

А. В. Антоненко, Г. А. Угольницкий, А. Б. Усов

164

Сдано в набор 04.04.2013 г.	Подписано к печати 06.06.2013 г.	Дата выхода в свет 23 четв.	Формат 60 × 88 ¹ / ₈
Цифровая печать	Усл. печ. л. 22.0	Усл. кр.-отт. 4.2 тыс.	Уч.-изд. л. 21.8
	Тираж 185 экз.	Зак. 1502	Бум. л. 11.0
			Цена свободная

Учредители: Российская академия наук,
Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем

Издатель: Российская академия наук. Издательство “Наука”, 117997 Москва, Профсоюзная ул., 90
Оригинал-макет подготовлен МАИК “Наука/Интерпериодика”
Отпечатано в ППП “Типография “Наука”, 121099 Москва, Шубинский пер., 6